
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

LIDIA CESTONARO

Una proprietà delle superficie col Π_2 , a tre dimensioni

Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 1,
Vol. **9** (1930), n.2, p. 74–79.

Unione Matematica Italiana

[<http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1930_1_9_2_74_0>](http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1930_1_9_2_74_0)

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)*

SIMAI & UMI

<http://www.bdim.eu/>

Una proprietà delle superficie col Π_2 a tre dimensioni.

Nota di LIDIA CESTONARO (a Venezia).

Sunto. - *L'A. dimostra che, per una superficie col Π_2 a tre dimensioni, la prima varietà principale è un'ellisse e che, le intersezioni del cono geodetico col piano passante per il suo vertice, per il centro di detta ellisse e perpendicolare al piano di questa ellisse, corrispondono alla coppia ortogonale di una involuzione delle tangenti, messa recentemente in luce dal VITALI.*

Al n.º 1 dimostro che, per una superficie V col Π_2 a tre dimensioni la prima varietà principale W ⁽¹⁾ (che evidentemente è una conica ⁽²⁾) è un'ellisse ⁽³⁾.

Recentemente il dott. ZWIRNER ⁽⁴⁾ ha dimostrato che per una superficie col Π_2 a due dimensioni, la coppia ortogonale della involuzione associata alla forma F_2 del Fubini corrisponde alle in-

⁽¹⁾ G. VITALI, *Geometria dello spazio Hilbertiano* (ed. N. Zanichelli, 1929) pag. 230. Questo libro sarà indicato in seguito con « G. H. ».

⁽²⁾ « G. H. », pag. 236.

⁽³⁾ Questo risultato l'ho conseguito nella mia tesi di laurea discussa a Padova nel Novembre 1929.

⁽⁴⁾ G. ZWIRNER, *Una proprietà della varietà principale di una superficie con il Π_2 a due dimensioni.* (« R. Ist. Ven. », (1929-30), pagg. 195-198).

tersezione della prima varietà principale (che anche in questo caso è un'ellisse) colla retta che unisce il punto della superficie col centro di questa ellisse.

Contemporaneamente il VITALI ha messo in evidenza per le superficie col Π_2 a tre dimensioni una involuzione delle tangenti che si può considerare l'analogia di quella che ho richiamato pel caso del Π_2 a due dimensioni ⁽¹⁾.

Indichiamo con r la perpendicolare condotta dal punto della varietà al piano di W . L'involuzione del VITALI è costituita dalle coppie tangenti a due geodetiche le cui normali principali sono le intersezioni di un piano α di Π_2 per r con il cono geodetico ⁽²⁾.

Il prof. VITALI mi ha suggerito di verificare se la coppia ortogonale della sua involuzione non corrisponda analogamente al caso dello ZWIRNER, alla coppia di generatrici che si ha quando α passa per il centro della W . Le cose vanno proprio così e ne dò la dimostrazione ai n.° 1 e 2.

1. Sia adunque V una superficie col Π_2 a tre dimensioni, sia $f(t; u_1, u_2)$ una sua determinante. In questo caso il cono geodetico è un cono quadrico ⁽³⁾ e la W giace in un piano γ ⁽⁴⁾. Assumiamo, con origine nel punto P di V un sistema cartesiano x, y, z , nel Π_2 in modo che l'asse z riesca perpendicolare a γ .

Siano X, Y, Z dei parametri normali degli assi x, y, z e poniamo al solito

$$x_{r,s} = \int f_{r,s} X dt \text{ ecc. ed } a_{r,s} = \int f r_s dt.$$

Per i punti della W dovrà risultare $z = \delta$, dove δ è la distanza di P da γ , e quindi

$$(\sum_{h,k} z_{h,k} du_h du_k) : (\sum_{h,k} a_{h,k} du_h du_k) = \delta \quad (5) \quad (\delta \neq 0).$$

Dovendo quest'ultima relazione essere soddisfatta per tutti i du_h dovrà essere

$$(1) \quad z_{h,k} = \delta \cdot a_{h,k}.$$

(1) G. VITALI, *Sopra alcune involuzioni delle tangenti ad una superficie*. (« R. Ist. Ven. », (1929-30), pagg. 107-112).

(2) « G. H. », pag. 230.

(3) G. VITALI, *Sopra alcuni invarianti associati ad una varietà e sopra i sistemi principali di normali alle superfici*. (« Annales de la Société Polonaise de mathématique », t. VII, année 1928, pagg. 43-67), pag. 63.

(4) « G. H. », pag. 236.

(5) « G. H. », pag. 236.

L'equazione del cono geodetico è

$$[X, X]x^2 + [Y, Y]y^2 + [Z, Z]z^2 + 2[X, Y]xy + 2[X, Z]xz + 2[Y, Z]yz = 0 \quad (4)$$

dove X^{rs} è il reciproco di $x_{r,s}$ (e analogamente per Y^{rs} e Z^{rs}) nel determinante

$$D = \begin{vmatrix} x_{1,1} & x_{1,2} & x_{1,3} \\ y_{1,1} & y_{1,2} & y_{1,3} \\ z_{1,1} & z_{1,2} & z_{1,3} \end{vmatrix}$$

(D è diverso da zero essendo per ipotesi il U_3 a tre dimensioni) e

$$[Y, Y] = 2X^{11}Y^{22} - X^{12}Y^{12} + 2X^{22}Y^{11}$$

ed in particolare

$$[X, X] = 4X^{11}X^{22} - (X^{12})^2.$$

L'equazione della W diventa quindi

$$[X, X]x^2 + [Y, Y]y^2 + 2[X, Y]xy + 2[X, Z]xz + 2[Y, Z]yz + [Z, Z]z^2 = 0.$$

La W è una conica generica: infatti il suo discriminante è

$$A = \begin{vmatrix} [X, X] & [X, Y] & [X, Z] \\ [X, Y] & [Y, Y] & [Y, Z] \\ [X, Z] & [Y, Z] & [Z, Z] \end{vmatrix} \delta^2 = \\ = \begin{vmatrix} 2X^{11} & -X^{12} & 2X^{22} \\ 2Y^{11} & -Y^{12} & 2Y^{22} \\ 2Z^{11} & -Z^{12} & 2Z^{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{22} & X^{12} & X^{11} \\ Y^{22} & Y^{12} & Y^{11} \\ Z^{22} & Z^{12} & Z^{11} \end{vmatrix} \delta^2.$$

Ma

$$\begin{vmatrix} X^{11} & X^{12} & X^{22} \\ Y^{11} & Y^{12} & Y^{22} \\ Z^{11} & Z^{12} & Z^{22} \end{vmatrix} = \frac{1}{D},$$

quindi

$$A = 4\delta^2 \frac{1}{D^2}$$

ed è evidentemente diverso da zero.

(4) G. ALIPRANDI, *Sopra le normali principali (secondo il Vitali) di una superficie generica dello spazio hilbertiano.* (« Rendiconti della R. Accademia dei Lincei », 1928, vol. VIII, serie 6^a, fasc. 7-8, pagg. 273-276).

La W è un'ellisse; infatti è

$$\begin{aligned}
 A_{33} &= \begin{vmatrix} [X, X] & [X, Y] \\ [X, Y] & [Y, Y] \end{vmatrix} = \\
 &= \begin{vmatrix} 2X^{11} & -X^{12} & 2X^{22} \\ 2Y^{11} & -Y^{12} & 2Y^{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{22} & X^{12} & X^{11} \\ Y^{22} & Y^{12} & Y^{11} \end{vmatrix} = \\
 &= 2 \begin{vmatrix} X^{11} & X^{12} \\ Y^{11} & Y^{12} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{22} & X^{12} \\ Y^{22} & Y^{12} \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} X^{12} & X^{22} \\ Y^{12} & Y^{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{12} & X^{11} \\ Y^{12} & Y^{11} \end{vmatrix} + \\
 &\quad + 4 \begin{vmatrix} X^{22} & X^{11} \\ Y^{22} & Y^{11} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{11} & X^{12} \\ Y^{11} & Y^{12} \end{vmatrix}.
 \end{aligned}$$

Ma ⁽¹⁾

$$\begin{aligned}
 (2) \quad \begin{vmatrix} X^{11} & X^{12} \\ Y^{11} & Y^{12} \end{vmatrix} &= z_{2,2} : D \quad \begin{vmatrix} X^{11} & X^{22} \\ Y^{11} & Y^{22} \end{vmatrix} = -z_{1,2} : D \\
 \begin{vmatrix} X^{12} & X^{22} \\ Y^{12} & Y^{22} \end{vmatrix} &= z_{1,1} : D
 \end{aligned}$$

quindi

$$A_{33} = | 2z_{1,1}z_{2,2} + 2z_{1,1}z_{2,2} - 4z_{1,2}^2 | : D = 2(z, z) : D$$

e per la (1)

$$A_{33} = 2\delta^2(a, a) : D^2$$

e, poichè $(a, a) > 0$, è $A_{33} > 0$.

2. Le coordinate del centro 0 di W sono:

$$x_0 = \frac{A_{13}}{A_{33}}, \quad y_0 = \frac{A_{23}}{A_{33}}, \quad z_0 = \delta.$$

Ma

$$\begin{aligned}
 A_{13} &= \begin{vmatrix} [X, Y] & [Y, Y] \\ [X, Z] & [Y, Z] \end{vmatrix} \cdot \delta = \begin{vmatrix} 2Y^{11} & -Y^{12} & 2Y^{22} \\ 2Z^{11} & -Z^{12} & 2Z^{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{22} & X^{12} & X^{11} \\ Y^{22} & Y^{12} & Y^{11} \end{vmatrix} \cdot \delta = \\
 &= -2 \begin{vmatrix} Y^{11} & Y^{12} \\ Z^{11} & Z^{12} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{22} & X^{12} \\ Y^{22} & Y^{12} \end{vmatrix} - 2 \begin{vmatrix} Y^{12} & Y^{22} \\ Z^{12} & Z^{22} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{12} & X^{11} \\ Y^{12} & Y^{11} \end{vmatrix} + \\
 &\quad + 4 \begin{vmatrix} Y^{22} & Y^{11} \\ Z^{22} & Z^{11} \end{vmatrix} \begin{vmatrix} X^{11} & X^{12} \\ Y^{11} & Y^{12} \end{vmatrix} \cdot \delta
 \end{aligned}$$

e per formule analoghe alle (2)

$$\begin{aligned}
 A_{13} &= \delta | 2x_{2,2}z_{1,1} + 2x_{1,1}z_{2,2} - 4x_{1,2}z_{1,2} | : D^2 = \\
 &= 2\delta(x, z) : D^2 = 2\delta^2(x, a) : D^2.
 \end{aligned}$$

(1) Ved. G. ALIPRANDI, loc. cit..

Analogamente

$$A_{23} = \begin{vmatrix} [X, X] & [X, Y] \\ [X, Z] & [Y, Z] \end{vmatrix} \delta = 2(y, z):D^2 = 2\delta^2(y, a):D^2$$

quindi

$$x_0 = \frac{(x, a)}{(a, a)}, \quad y_0 = \frac{(y, a)}{(a, a)}, \quad z_0 = \delta.$$

Perciò

$$T = (x, a)X + (y, a)Y + \delta(a, a)Z$$

è un parametro di OP .

Consideriamo ora il piano α passante per OP e perpendicolare a γ . I parametri delle intersezioni di α col cono geodetico saranno quei $\Sigma f_{r,s} \lambda_r \lambda_s$, per cui

$$mT + nZ = \Sigma f_{r,s} \lambda_r \lambda_s$$

e quindi per cui

$$\begin{aligned} |(x, a)X + (y, a)Y + \delta(a, a)Z| m + n\delta Z &= X \sum_1^2 x_{r,s} \lambda_r \lambda_s + \\ &+ Y \sum_1^2 y_{r,s} \lambda_r \lambda_s + Z \delta \sum_1^2 a_{r,s} \lambda_r \lambda_s \end{aligned}$$

e identificando i coefficienti di X, Y, Z

$$\begin{aligned} m(x, a) &= x_{1,1} \lambda_1^2 + 2x_{1,2} \lambda_1 \lambda_2 + x_{2,2} \lambda_2^2 \\ m(y, a) &= y_{1,1} \lambda_1^2 + 2y_{1,2} \lambda_1 \lambda_2 + y_{2,2} \lambda_2^2 \\ (m+n)(a, a) &= a_{1,1} \lambda_1^2 + 2a_{1,2} \lambda_1 \lambda_2 + a_{2,2} \lambda_2^2. \end{aligned}$$

Queste sono tre relazioni lineari omogenee in $m, n, 1$ quindi dovrà esser nullo il determinante dei coefficienti e si avrà:

$$\begin{vmatrix} (x, a) & 0 & \sum_1^2 x_{r,s} \lambda_r \lambda_s \\ (y, a) & 0 & \sum_1^2 y_{r,s} \lambda_r \lambda_s \\ (a, a) & (a, a) & \delta \sum_1^2 a_{r,s} \lambda_r \lambda_s \end{vmatrix} = 0,$$

ossia

$$(x, a) \sum_1^2 y_{r,s} \lambda_r \lambda_s - (y, a) \sum_1^2 x_{r,s} \lambda_r \lambda_s = 0,$$

cioè

$$(3) \quad \sum_1^2 x_{r,s} [(x, a)y_{r,s} - (y, a)x_{r,s}] \lambda_r \lambda_s = 0.$$

Siano $\lambda_1, \lambda_2, \lambda_1', \lambda_2'$ le soluzioni di (3) allora $\Sigma f_r \lambda_r; \Sigma f_r \lambda_r'$ sono le due direzioni di σ_1 che corrispondono alle intersezioni del cono geodetico col piano α considerato, per esse si ha:

$$(4) \quad \frac{\lambda_1}{\lambda_2} + \frac{\lambda_1'}{\lambda_2'} = \frac{2|(x, a)y_{1,2} - (y, a)x_{1,2}|}{(x, a)y_{1,1} - (y, a)x_{1,1}}$$

$$\frac{\lambda_1 \lambda_1'}{\lambda_2 \lambda_2'} = \frac{(x, a)y_{2,2} - (y, a)x_{2,2}}{(x, a)y_{1,1} - (y, a)x_{1,1}}$$

Ora

$$\sum_1^2 a_{r,s} \lambda_r \lambda_s = a_{1,1} \lambda_1 \lambda_1' + a_{1,2} (\lambda_1 \lambda_2' + \lambda_2 \lambda_1') + a_{2,2} \lambda_2 \lambda_2' =$$

$$= a_{1,1} |(x, a)y_{2,2} - (y, a)x_{2,2}| - 2a_{1,2} |(x, a)y_{1,2} - (y, a)x_{1,2}| +$$

$$+ a_{2,2} |(x, a)y_{1,1} - (y, a)x_{1,1}| = (x, a)(a, y) - (y, a)(a, x) = 0.$$

Dunque le direzioni in discorso sono ortogonali ed è vero, come dicevo nella prefazione, che formano la coppia ortogonale dell'involuzione del VITALI.