

---

# BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

---

RENATO NARDINI

## Sulle vibrazioni quasi-armoniche di un sistema dissipativo con elasticità periodica

*Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 3, Vol. 4*  
(1949), n.4, p. 370–373.

Zanichelli

<[http://www.bdim.eu/item?id=BUMI\\_1949\\_3\\_4\\_4\\_370\\_0](http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1949_3_4_4_370_0)>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

---

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma  
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)  
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

## Sulle vibrazioni quasi-armoniche di un sistema dissipativo con elasticità periodica.

Nota di RENATO NARDINI (a Ferrara).

**Sunto.** - *Si approssima per eccesso il limite superiore dell'ultima zona di instabilità nelle vibrazioni quasi-armoniche di un sistema dissipativo con elasticità periodica.*

**1.** - In un recente lavoro <sup>(1)</sup> ho studiato il moto di un sistema dissipativo a un sol grado di libertà soggetto a forze elastiche variabili periodicamente col tempo; l'equazione del moto nell'intorno della configurazione di equilibrio  $y = 0$  è

$$(1) \quad y'' + 2cy' + \omega^2(t)y = 0$$

dove  $c$  è una costante  $> 0$  ed  $\omega(t)$  è una funzione periodica di periodo  $T$ , che si è supposta inoltre  $> 0$ , limitata e continua con derivata prima continua. Ho dimostrato, fra l'altro, che, affinché ogni integrale di (1) e la sua derivata prima tendano a zero per  $t \rightarrow +\infty$  <sup>(2)</sup>, è sufficiente che, detti, nell'ordine,  $M_1, M_2, \dots, M_k$  i massimi relativi ed  $m_1, m_2, \dots, m_k$  i minimi relativi di  $\omega(t)$  nell'intervallo  $t_0 - T$  a  $t_0 + T$  (supposti in numero finito), detto  $m$  il minimo di  $\omega(t)$  e supposto  $c < m$ , sia <sup>(3)</sup>

$$(2) \quad T > \frac{1}{2c} \log \frac{M_1^2 - c^2}{m_1^2 - c^2} \frac{M_2^2 - c^2}{m_2^2 - c^2} \cdots \frac{M_k^2 - c^2}{m_k^2 - c^2}.$$

<sup>(1)</sup> *Sulla stabilità delle vibrazioni quasi-armoniche di un sistema dissipativo*, « Rend. dell'Acc. Naz. dei Lincei. », vol. VI (1949).

<sup>(2)</sup> Tale risultato assicura che la configurazione  $y = 0$  è di equilibrio stabile.

<sup>(3)</sup> Con ciò si approssima per eccesso il limite superiore dell'ultima zona di instabilità.

Nel presente lavoro si estende la formula (2) anche al caso in cui sia  $c \geq m$ , mantenendo le altre ipotesi (4).

2. A tale scopo scomponiamo  $c$  in due addendi  $c = p + \sigma$  con  $0 < \sigma \leq c$ ,  $0 \leq p < c$ . Poniamo quindi nella (1)

$$(3) \quad y = e^{-\sigma t} z$$

ottenendo l'equazione

$$z'' + 2pz' + [\omega^2(t) - 2c\sigma + \sigma^2]z = 0.$$

Sfruttando l'arbitrarietà di  $\sigma$  si può porre

$$\omega^2(t) - 2c\sigma + \sigma^2 = \alpha^2(t) \quad \text{con } \alpha^2(t) > 0;$$

basta infatti che sia  $\sigma^2 - 2c\sigma + m^2 > 0$ ; ora, se  $c < m$ , ciò si verifica per  $\sigma = c$  (5); per  $c \geq m$  basterà supporre

$$\sigma < c - \sqrt{c^2 - m^2}.$$

Si ha allora l'equazione

$$(4) \quad z'' + 2pz' + \alpha^2(t)z = 0.$$

Detto  $z(t)$  un integrale qualunque di essa si consideri la funzione

$$\Lambda^2(t) = \alpha^2(t)z^2(t) + z'^2(t)$$

che è sempre  $> 0$ , qualora si escluda la soluzione  $z \equiv 0$ . Tenendo conto della (4) si ottiene

$$\frac{d\Lambda^2}{dt} = 2\alpha\alpha'z^2 + 2z'(\alpha^2z + z') = 2\alpha\alpha'z^2 - 4pz'^2$$

e quindi

$$\begin{aligned} \frac{d\Lambda^2}{dt} &= \frac{2\frac{\alpha'}{\alpha}\alpha^2z^2 + \frac{\alpha'}{\alpha}z'^2 - \frac{\alpha'}{\alpha}z'^2}{\alpha^2z^2 + z'^2} - 4p\frac{z'^2}{\alpha^2z^2 + z'^2} \\ &= \frac{\alpha'}{\alpha} + \frac{\alpha'\alpha^2z^2 - z'^2}{\alpha^2z^2 + z'^2} - 4p\frac{z'^2}{\alpha^2z^2 + z'^2} \\ &\leq \frac{\alpha'}{\alpha} + \frac{|\alpha'|}{\alpha}. \end{aligned}$$

Detto  $t_0$  il valore iniziale del tempo, integrando fra  $t_0$  e  $t$ , si

(4) Ricordiamo che, detto  $M$  il massimo di  $\omega(t)$ , se  $c \geq M$ , si ha stabilità per ogni valore di  $T$ , come è stato dimostrato da R. EINAUDI nella nota *Sulle vibrazioni quasi-armoniche di un sistema dissipativo*. « Atti del l'Ist. Veneto ». Tomo XCV, Parte II (1936).

(5) Per  $\sigma = c$  (e quindi per  $p = 0$ ) si ricade nel caso trattato al n. 3 del lavoro citato.

ottiene

$$(5) \quad \log \frac{\Lambda^2(t)}{\Lambda^2(t_0)} \leq \log \frac{\alpha(t)}{\alpha(t_0)} + \int_{t_0}^t \frac{|\alpha'|}{\alpha} dt$$

L'ultimo integrale vale

$$\int_{t_0}^t \frac{\omega |\omega'|}{\omega^2 - 2c\sigma + \sigma^2} dt$$

e, dividendo l'intervallo di integrazione con i punti estremanti di  $\omega(t)$ , come si è fatto nel lavoro citato nel caso  $\sigma = c$ , si ricava che se è

$$t_0 + (n-1)T < t \leq t_0 + nT \quad (n = 1, 2, \dots)$$

tale integrale è minore o uguale a

$$n \log \frac{M_1^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_1^2 - 2c\sigma + \sigma^2} \frac{M_2^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_2^2 - 2c\sigma + \sigma^2} \dots \frac{M_k^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_k^2 - 2c\sigma + \sigma^2}$$

Da (5) si ha allora, chiamando con  $\lambda$  il prodotto sotto logaritmo

$$\Lambda^2(t) \leq \Lambda^2(t_0) \frac{\alpha(t)}{\alpha(t_0)} e^{n \log \lambda}.$$

Ora per la (3) si ha

$$\Lambda^2(t) = [(\omega^2 - 2c\sigma + \sigma^2)y^2 + (\sigma y + y')^2] e^{2\sigma t}$$

e perciò

$$(\omega^2 - 2c\sigma + \sigma^2)y^2 + (\sigma y + y')^2 \leq \Lambda^2(t_0) \frac{\alpha(t)}{\alpha(t_0)} e^{n \log \lambda - 2\sigma(n-1)T}.$$

Tale espressione è limitata se è

$$n \log \lambda - 2\sigma n T \leq 0$$

ovvero

$$2\sigma T \geq \log \lambda$$

anzi tende a zero per  $t \rightarrow +\infty$  se vale il segno  $>$ , cioè ogni  $y$  e la sua derivata prima tendono a zero per  $t \rightarrow +\infty$ , e quindi si ha stabilità, se è

$$(6) \quad T > \frac{1}{2\sigma} \log \frac{M_1^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_1^2 - 2c\sigma + \sigma^2} \frac{M_2^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_2^2 - 2c\sigma + \sigma^2} \dots \frac{M_k^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_k^2 - 2c\sigma + \sigma^2}$$

dove  $\sigma$  va scelto, fra 0 e  $c - \sqrt{c^2 - m^2}$ , in modo che il secondo membro di (6) sia minimo. Più precisamente se poniamo

$$f(\sigma) = \frac{1}{2\sigma} \sum_{i=1}^k \log \frac{M_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2}$$

si ha

$$f'(\sigma) = -\frac{1}{2\sigma^2} \sum_{i=1}^k \log \frac{M_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2} + \frac{1}{2\sigma} \sum_{i=1}^k \left( \frac{2\sigma - 2c}{M_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2} - \frac{2\sigma - 2c}{m_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2} \right) \\ = \frac{1}{\sigma} \left[ -\frac{1}{2\sigma} \sum_{i=1}^k \log \frac{M_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2} + (c - \sigma) \sum_{i=1}^k \frac{M_i^2 - m_i^2}{(M_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2)(m_i^2 - 2c\sigma + \sigma^2)} \right];$$

ora tale derivata per  $\sigma \rightarrow 0$  tende a  $-\infty$ , mentre per  $\sigma \rightarrow c - \sqrt{c^2 - m^2}$  tende a  $+\infty$  (annullandosi quel denominatore in cui  $m_i = m$ ). Esisterà allora per la  $f(\sigma)$  nell'intervallo  $0 - c - \sqrt{c^2 - m^2}$  un punto di minimo che indicheremo con  $\bar{\sigma}$  tale che

$$\frac{1}{2\sigma} \sum_{i=1}^k \log \frac{M_i^2 - 2c\bar{\sigma} + \bar{\sigma}^2}{m_i^2 - 2c\bar{\sigma} + \bar{\sigma}^2} = (c - \bar{\sigma}) \sum_{i=1}^k \frac{M_i^2 - m_i^2}{(M_i^2 - 2c\bar{\sigma} + \bar{\sigma}^2)(m_i^2 - 2c\bar{\sigma} + \bar{\sigma}^2)}$$

e si avrà la massima approssimazione, per eccesso, verso il limite superiore dell'ultima zona di instabilità dalla formula

$$T > (c - \bar{\sigma}) \sum_{i=1}^k \frac{M_i^2 - m_i^2}{(M_i^2 - 2c\bar{\sigma} + \bar{\sigma}^2)(m_i^2 - 2c\bar{\sigma} + \bar{\sigma}^2)}.$$

Il valore  $\bar{\sigma}$  si potrà calcolare nei casi numerici. Nel caso generale, per avere una formula più concreta, si può maggiorare la  $f(\sigma)$  in questo modo:

$$f(\sigma) \leq \frac{k}{2\sigma} \log \frac{M^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m^2 - 2c\sigma + \sigma^2}$$

e quindi, essendo <sup>(6)</sup>,

$$\log \frac{M^2 - 2c\sigma + \sigma^2}{m^2 - 2c\sigma + \sigma^2} = \log \left( 1 + \frac{M^2 - m^2}{m^2 - 2c\sigma + \sigma^2} \right) < \frac{M^2 - m^2}{m^2 - 2c\sigma + \sigma^2},$$

si ha certamente stabilità per

$$T \geq \frac{k}{2\sigma} \frac{M^2 - m^2}{m^2 - 2c\sigma + \sigma^2}.$$

È immediato ricavare che il minimo del secondo membro nell'intervallo  $(0 - c - \sqrt{c^2 - m^2})$  si ha per

$$\sigma = \frac{1}{3} (2c - \sqrt{4c^2 - 3m^2})$$

cioè si ha stabilità per

$$T \geq \frac{27}{4} \frac{k(M^2 - m^2)}{c(9m^2 - 8c^2) + (\sqrt{4c^2 - 3m^2})^3}.$$

<sup>(6)</sup> Siccome è  $e^x = 1 + x + \frac{x^2}{2!} + \dots$ , è  $x > \log(1 + x)$  per  $x > 0$ .