
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

TOMMASO BOGGIO

Sopra due notevoli formule di calcolo vettoriale

Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 3, Vol.
5 (1950), n.1, p. 54–56.

Zanichelli

<http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1950_3_5_1_54_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)*

SIMAI & UMI

<http://www.bdim.eu/>

Sopra due notevoli formule di Calcolo vettoriale.

Nota di TOMMASO BOGGIO (a Torino).

Sunto. - Viene data una dimostrazione nuova, semplicissima, della formula che esprime la proprietà distributiva del prodotto vettoriale, e viene completata una dimostrazione, nota, della formula che esprime il doppio prodotto vettoriale.

Se a, b, c sono tre vettori arbitrari, sussiste l'importante formula:

$$(1) \quad (a + b) \wedge c = a \wedge c + b \wedge c,$$

che esprime la proprietà distributiva del prodotto vettoriale.

La dimostrazione che esporremo, riduce questa proprietà a quella analoga per il prodotto scalare dei vettori, la cui dimostrazione, come si sa, è assai semplice.

Sia perciò d un vettore qualunque, e osserviamo che per una nota proprietà del prodotto misto di 3 vettori, si ha:

$$(a + b) \wedge c \times d = (a + b) \times c \wedge d = (a + b) \times (c \wedge d);$$

per la proprietà distributiva del prodotto dei vettori risulta:

$$(a + b) \times (c \wedge d) = a \times (c \wedge d) + b \times (c \wedge d),$$

cioè

$$(a + b) \wedge c \times d = a \wedge c \times d + b \wedge c \times d,$$

e per l'arbitrarietà del vettore d si conclude la (1).

⁽¹⁶⁾ Con indici in basso si indicano derivate parziali prime rispetto ad x_1, x_2, x_3, x_4 (così ad es. $f_1 = \frac{\partial f}{\partial x_1}$). La condizione è senz'altro soddisfatta nei punti multipli della Jacobiana. Altre condizioni (in generale) equivalenti si hanno sostituendo al determinante (4) determinanti analoghi.

Un'altra relazione molto notevole è la seguente:

$$(2) \quad (\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \wedge \mathbf{c} = \mathbf{a} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{b} - \mathbf{b} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{a},$$

che è chiamata *la formula del doppio prodotto vettoriale*.

Tale formula è dimostrata da alcuni autori (BURALI-FORTI, BURGATTI) (*) con un ragionamento che mi pare non del tutto esauriente, perciò qui aggiungerò alcune considerazioni per completarlo.

Osserviamo che il vettore $(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \wedge \mathbf{c}$ è evidentemente normale al vettore $\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}$ (oltre che al vettore \mathbf{c}), perciò è complanare coi vettori \mathbf{a} e \mathbf{b} , onde si può scrivere:

$$(3) \quad (\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \wedge \mathbf{c} = x\mathbf{a} + y\mathbf{b},$$

ove x , y sono opportuni numeri reali; per trovare x , y moltiplichiamo scalarmente la (3) per il vettore \mathbf{c} e avremo:

$$0 = x\mathbf{a} \times \mathbf{c} + y\mathbf{b} \times \mathbf{c},$$

alla quale si soddisfa ponendo:

$$y = n\mathbf{a} \times \mathbf{c}, \quad x = -h\mathbf{b} \times \mathbf{c},$$

ove h è un numero reale arbitrario; sostituendo nella (3) si ottiene:

$$(4) \quad (\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \wedge \mathbf{c} = h(\mathbf{a} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{b} - \mathbf{b} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{a}).$$

A questo punto BURALI-FORTI soggiunge « h non può esser funzione di \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} perchè tanto il 1° che il secondo membro della (4) sono funzioni lineari di ciascuno di tali vettori; h deve essere una costante assoluta »; e BURGATTI, più concisamente, scrive « h è un numero indipendente dai vettori (per ragioni d'omogeneità) ».

Ora ciò non è sufficiente per concludere che h non dipende da \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} .

Per stabilire questa proprietà, invece di h scriviamo $h(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c})$ per mettere in vista l'eventuale dipendenza di h dai vettori \mathbf{a} , \mathbf{b} , \mathbf{c} e così avremo:

$$(\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \wedge \mathbf{c} = h(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c})(\mathbf{a} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{b} - \mathbf{b} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{a}),$$

da cui, moltiplicando scalarmente per un vettore arbitrario \mathbf{d} :

$$(5) \quad (\mathbf{a} \wedge \mathbf{b}) \wedge \mathbf{c} \times \mathbf{d} = h(\mathbf{a}, \mathbf{b}, \mathbf{c})(\mathbf{a} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{b} \times \mathbf{d} - \mathbf{b} \times \mathbf{c} \cdot \mathbf{a} \times \mathbf{d});$$

(*) C. BURALI-FORTI, *Elementi di Calcolo vettoriale*, pag. 118 (« Enciclopedia delle Matematiche elementari »; vol. II, parte 2ª; Milano, a. 1938); P. BURGATTI, *Elementi di Calcolo vettoriale e omografico*, pag. 18 (Manuali Hoepli; Milano, a. 1937).

scambiando a con c e b con d e cambiando poi i segni, si ha:

$$c \wedge d \wedge a \times b = h(a, b, d)(a \times c \cdot b \times d - b \times c \cdot a \times d),$$

onde $h(a, c) = h(c, b, d)$, perciò la funzione h è indipendente dal vettore c e può quindi indicarsi semplicemente con $h(a, b)$, in guisa che la (7) può scriversi:

$$(a \wedge b) \wedge c \times d = h(a, b)(a \times c \cdot b \times d - b \times c \cdot a \times d);$$

scambiando a con c e b con d si ha:

$$(c \wedge d) \wedge a \times b = h(c, d)(a \times c \cdot b \times d - b \times c \cdot a \times d),$$

e poichè i primi membri di queste due eguaglianze sono eguali, ne viene $h(a, b) = h(c, d)$, perciò la h è indipendente pure dai vettori a e b , onde h è un *numero fisso*.

Per trovare h si suppongano i vettori a, b unitari e ortogonali fra loro, poi supponiamo $c = a, d = b$, e avremo dalla (7):

$$(a \wedge b)^2 = h, \quad \text{onde} \quad h = 1,$$

perciò la (7) risulta identica alla (2).

La (6) diventa noi:

$$(a \wedge b) \times (c \wedge d) = a \times c \cdot b \times d - b \times c \cdot a \times d.$$

torquato, cioè $a \times b \times c \times d$ questi omi