
BOLLETTINO UNIONE MATEMATICA ITALIANA

CLAUDIO REA

Un'osservazione sulle deformazioni di una varietà completa.

Bollettino dell'Unione Matematica Italiana, Serie 3, Vol. 22
(1967), n.3, p. 345-349.

Zanichelli

<http://www.bdim.eu/item?id=BUMI_1967_3_22_3_345_0>

L'utilizzo e la stampa di questo documento digitale è consentito liberamente per motivi di ricerca e studio. Non è consentito l'utilizzo dello stesso per motivi commerciali. Tutte le copie di questo documento devono riportare questo avvertimento.

*Articolo digitalizzato nel quadro del programma
bdim (Biblioteca Digitale Italiana di Matematica)
SIMAI & UMI*

<http://www.bdim.eu/>

Un'osservazione sulle deformazioni di una varietà completa.

CLAUDIO REA (Pisa) (*)

Sunto. - *Si vuol dimostrare che una famiglia differenziabile di deformazioni, triviale all'infinito, di una varietà riemanniana o connessione lineare completa ammette una restrizione formata da varietà tutte complete.*

La necessità dell'ipotesi di trivialità all'infinito è provata con un contreesempio.

DEFINIZIONE 1. - Una successione di CAUCHY $\{p_k\}$ di una varietà riemanniana o a connessione lineare M dicesi geodetica, se i suoi punti appartengono definitivamente ad una medesima geodetica γ di M (cioè se si ha $p_k \in \gamma$, per ogni k più grande di un certo k_0), se poi si può scrivere $p_i = \text{Exp } s_i X$, ove X è un vettore tangente a γ , e $\{s_i\}$ è una successione numerica convergente, allora si dice che $\{p_i\}$ è di CAUCHY. Nel caso Riemanniano ciò equivale alla usuale condizione di CAUCHY.

Una successione di CAUCHY geodetica in M è tale in ogni sottovarietà M' di M che contenga γ , non altrettanto può dirsi per una qualunque successione di CAUCHY.

LEMMA 1. - *Se tutte le successioni di Cauchy geodetiche della varietà riemanniana o a connessione lineare M sono convergenti, M è completa.*

DIMOSTRAZIONE. - Nell'ipotesi assunta ogni geodetica di M è completa e pertanto indefinitivamente prolungabile, dunque M è essa stessa completa.

DEFINIZIONE 2. - Un fibrato differenziabile $\mathcal{W} \xrightarrow{\omega} B$ dicesi essere una famiglia differenziabile di deformazioni della varietà riemanniana (M, g) se sono dati

α) Una metrica riemanniana g_t sulle fibre $M_t = \omega^{-1}(t)$, per ogni $t \in B$.

β) Un punto $0 \in B$, con $(M_0, g_0) \simeq (M, g)$.

(*) Lavoro eseguito nell'ambito del gruppo di ricerca N. 35 del Comitato per la Matematica del C.N.R.

γ) Per ogni punto $x \in \mathcal{W}$ un intorno W e un diffeomorfismo $\varphi: W \rightarrow M_0 \times B$, in modo che sia $pr_2 \circ \varphi = \omega$ e che, per ogni $t \in \omega W$, $\varphi|_{W \cap M_t}$ sia una isometria di $W \cap M_t$ su una sottovarietà aperta della copia $M_0 \times \{t\}$ di M_0 . La coppia (W, φ) dicesi essere una « carta » per la deformazione $\mathcal{W} \rightarrow B$.

Sia U un intorno aperto di 0 in B , la restrizione $\mathcal{W}|_U = \omega^{-1}(U) \rightarrow U$ di \mathcal{W} a U è ancora una famiglia differenziabile di deformazioni di (M, g) , e dicesi *restrizione* (ad U) della deformazione $\mathcal{W} \xrightarrow{\omega} B$.

Una famiglia differenziabile di deformazioni della varietà riemanniana (M, g) dicesi *triviale all'infinito*, se si può trovare un compatto $K_0 \subset M_0$ ed una applicazione continua

$$\tilde{T}: [(M_0 - K_0) \times B] \cup [(\overline{M_0 - K_0}) \times \{0\}] \rightarrow \mathcal{W}$$

in modo che la sua restrizione T a $(M_0 - K_0) \times B$ sia un diffeomorfismo soddisfacente le condizioni

$$\delta) \omega \circ T = pr_2.$$

ε) La sua restrizione T_t a $(M_0 - K_0) \times \{t\}$ è un'isometria su una sottovarietà aperta di M_t , che, per $t=0$, si riduce all'identità su M_0 .

ζ) La restrizione di ω a $\mathcal{W} - \text{Im} T$ è propria.

Le definizioni di deformazione e di trivialità all'infinito si ripetono nel caso delle connessioni con la sola sostituzione di « isomorfismo di connessioni » in luogo di « isometria ».

LEMMA 2. - Sia \mathcal{W} triviale all'infinito. È possibile trovare un intorno aperto U di 0 in B , un aperto $V \subset \subset M_0$, $V \supset K_0$, e un insieme $W \subset \subset \mathcal{W}$ contenente $\omega^{-1}U - \text{Im} T$, in modo che sia $T[(\overline{V} - K_0) \times U] \subset W$ e $\omega W = U$.

DIMOSTRAZIONE. - Indichiamo con ∂K_0 la frontiera di K_0 in M_0 . Fissiamo per ogni $k \in \partial K_0$ un intorno $W_k \subset \subset \mathcal{W}$ e un intorno $V_k \times B_k$ di $k \times \{0\}$ in $M_0 \times B$, in modo che sia $V_k \subset \subset M_0$, $B_k \subset \subset B$ e $\tilde{T}\{[(\overline{V}_k - K_0) \times B_k] \cup [(\overline{V}_k - \overset{\circ}{K}_0) \times \{0\}]\} \subset W_k$, in particolare $T[(\overline{V}_k - K_0) \times B_k] \subset W_k$.

$\{V_k\}_{k \in \partial K_0}$ è un ricoprimento aperto di ∂K_0 in M_0 e $\{W_k\}_{k \in \partial K_0}$ è un ricoprimento aperto di ∂K_0 in \mathcal{W} . Si può scegliere un numero finito di punti k_1, \dots, k_v in ∂K_0 in modo che sia

$$V_{k_1} \cup \dots \cup V_{k_v} \supset \partial K_0, \quad W_{k_1} \cup \dots \cup W_{k_v} \supset \partial K_0.$$

Poniamo

$$U = B_{k_1} \cap \dots \cap B_{k_v}, \quad V' = V_{k_1} \cup \dots \cup V_{k_v},$$

$W' = (W_{k_1} \cup \dots \cup W_{k_v}) \cap \omega^{-1}U$. Si ha $T[(\bar{V}' - K_0) \times U] \subset W'$ da cui $\omega W' \supset \omega T[(\bar{V}' - K_0) \times U] = pr_2[(\bar{V}' - K_0) \times U] = U$, siccome è anche $\omega W' \subset U$, deve aversi $\omega W' = U$. D'altra parte V' è un aperto relativamente compatto di M_0 e $V' \supset \partial K_0$, pertanto $V = V' \cup K_0$ è un aperto relativamente compatto in M_0 ed essendo $\bar{V} - K_0 = \bar{V}' - K_0$, si ha $T[(\bar{V} - K_0) \times U] \subset W'$.

L'insieme $W = W' \cup [\omega^{-1}U - \mathcal{I}mT]$ è relativamente compatto ed essendo $\omega W = \omega W' = U$, esso soddisfa tutte le condizioni richieste.

TEOREMA 1. - *Ogni famiglia differenziabile di deformazioni, triviale all'infinito, di una varietà riemanniana o a connessione lineare completa ammette una restrizione le cui fibre sono varietà complete.*

DIMOSTRAZIONE. - Siano U, V, W gli insiemi costruiti nel lemma 2, proviamo che (M_t, g_t) è completa per ogni $t \in U$. Sia infatti $\gamma_t(s_i)$ una successione di CAUCHY geodetica in M_t .

Se l'insieme $\bar{W} \cap (\bigcup_i \gamma_t(s_i))$ è infinito, la successione converge per la compattezza di \bar{W} . Possiamo dunque supporre $\{\gamma_t(s_i)\} \subset M_t - \bar{W} \subset T[(M_0 - \bar{V}) \times \{t\}]$.

Sia $l = \lim |s_i|$. È lecito supporre $0 \leq s_i < l$ e $\{s_i\}$ crescente. Possono darsi due casi:

I. - Esiste un numero $l', 0 \leq l' < l$, tale che $\gamma_t(s) \notin \bar{W}$ se $l' \leq s < l$.

II. - Esiste una successione $\{l_h\} \rightarrow l, 0 \leq l_h < l$ con $\gamma_t(l_h) \in \bar{W}$.

Nel caso II deve esistere $p = \lim \gamma_t(l_h) \in \bar{W}$. La successione ottenuta alternando le $\gamma_t(s_i)$ e le $\gamma_t(l_h)$ è di CAUCHY ed ha limite p come pure la sua sottosuccessione $\gamma_t(s_i)$.

Nel caso I i punti $\gamma_t(s_i)$ sono definitivamente in $M_t - \bar{W}$. Sia allora $\gamma_t(s_i) = T[\gamma_0(s_i), \{t\}]$; la successione $\{\gamma_t(s_i)\}$ è geodetica anche in $M_t \cap \mathcal{I}mT$ perchè i suoi elementi sono definitivamente appartenenti alla restrizione di γ_t all'intervallo $l' \leq s \leq l$ la cui immagine è in $M_t \cap \mathcal{I}mT$ (se invece fosse semplicemente di CAUCHY in M_t non sarebbe a priori tale in $M_t \cap \mathcal{I}mT$). La successione $\{\gamma_0(s_i)\} \subset M_0 - \bar{V}$ è dunque di CAUCHY e geodetica in $M_0 - K_0$ e in M_0 . Si ha $\gamma_0(l) = \lim \gamma_0(s_i) \in M_0 - V \subset M_0 - K_0$.

Per la continuità di T_t in $M_0 - K_0$ esiste dunque $\lim \gamma_t(s_i)$ ed esso coincide con $T[\gamma_0(l) \times \{t\}]$.

LEMMA 3. - Sia $g(x, t)$ una funzione C^∞ positiva, definita sul piano \mathcal{M} delle variabili x e t . Posto $M_t = pr_2^{-1}t$, le coppie $(M_t, g(x, t))$ costituiscono una deformazione $\mathcal{M} \xrightarrow{pr_2} \mathbf{R}$ della varietà riemanniana $(M_0, g(x, 0))$.

DIMOSTRAZIONE. - Si ponga $F(x, t) = \int_0^x g(\xi, t) d\xi$, $\mathfrak{F}(x, t) = (F(x, t), t)$, $\mathfrak{F}_0(x, t) = (F(x, 0), t)$; si sono così ottenute due applicazioni $\mathfrak{F}: \mathcal{M} \rightarrow \mathbf{R} \times \mathbf{R}$ e $\mathfrak{F}_0: M_0 \times \mathbf{R} \rightarrow \mathbf{R} \times \mathbf{R}$, entrambe differenziabili. Tenuto conto che $F_x(x, t) = g(x, t)$, le matrici jacobiane di queste due applicazioni sono rispettivamente $\begin{pmatrix} g(x, t) & F_x(x, t) \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$ e $\begin{pmatrix} g(x, 0) & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$, pertanto entrambe non degeneri.

Si fissi ora $(\bar{x}, \bar{t}) \in \mathcal{M}$, è possibile trovare gli intorno: W di (\bar{x}, \bar{t}) in \mathcal{M} e N di $\mathfrak{F}(\bar{x}, \bar{t})$ in $\mathbf{R} \times \mathbf{R}$, un punto (x_0, \bar{t}) di $M_0 \times \bar{t}$, un suo intorno U in modo che $\mathfrak{F}: W \rightarrow N$ e $\mathfrak{F}_0: U \rightarrow N$ siano omeomorfismi differenziabili (i.e. C^∞) assieme ai loro inversi.

Posto $\varphi = (\mathfrak{F}_0^{-1}/N) \circ (\mathfrak{F}/W): W \rightarrow U$, deve aversi $pr_2 \circ \varphi = pr_2$, perchè questa condizione è già soddisfatta da \mathfrak{F}_0 (quindi da \mathfrak{F}_0^{-1}/N) e da \mathfrak{F} .

Pertanto la φ può scriversi in termini di coordinate $\varphi(x, t) = (f(x, t), t)$ e si ha $\mathfrak{F}_0[f(x, t), t] = \mathfrak{F}(x, t)$.

Si noti ora che, indicata con d_t la funzione distanza in M_t , e posto per semplicità $d_t[(x, t), (y, t)] = d_t(x, y)$, si ha

$$d_t(x, y) = |F(x, t) - F(y, t)|.$$

Proviamo ora che φ è una carta di deformazione per \mathcal{M} . Siano infatti $(x, t), (y, t) \in W$.

$$\begin{aligned} d_0(\varphi(x, t), \varphi(y, t)) &= |F[f(x, t), 0] - F[f(y, t), 0]| = \\ &= |pr_1 \mathfrak{F}_0[f(x, t), t] - pr_1 \mathfrak{F}_0[f(y, t), t]| = \\ &= |pr_1 \mathfrak{F}(x, t) - pr_1 \mathfrak{F}(y, t)| = |F(x, t) - F(y, t)| = d_t(x, y). \end{aligned}$$

CONTRESEMPIO. - Sia $\mu(x)$ una funzione differenziabile su \mathbf{R} soddisfacente le condizioni $\mu(x) = 0$ per $|x| \leq 1/2$, $\mu(x) = 1$ per $|x| \geq 1$, e $\frac{d\mu}{d|x|} \geq 0$.

Consideriamo la famiglia differenziabile di deformazioni indi-

viduata sul piano dalla funzione C^∞

$$g(x, t) = \frac{\mu(x)}{|x|^{1+t^2}} + 1 - \mu(x), \quad g(0, t) = 1.$$

Usando le notazioni del lemma precedente notiamo che, indicati con a_i e b_i il massimo e il minimo di $g(x, t)$ per $-1 \leq x \leq 1$, è $0 < b_i < a_i$ e si ha $b_i \leq d_i(0, 1) = d_i(-1, 0) \leq a_i$.

La varietà M_0 è completa perchè le lunghezze dei suoi raggi massimali uscenti da 0 sono date da

$$\int_0^\infty g(\xi, 0) d\xi \geq b_0 + \lim_{p \rightarrow \infty} \int_1^p \frac{d\xi}{\xi} = \infty.$$

Le varietà M_t ($t \neq 0$) non sono complete perchè la lunghezza dei loro due raggi massimali uscenti da 0 è data da

$$\int_0^\infty g(\xi, t) d\xi \leq a_t + \lim_{p \rightarrow \infty} \int_1^p \frac{d\xi}{|\xi|^{1+t^2}} = a_t + \frac{1}{t^2}.$$

BIBLIOGRAFIA

- [1] A. ANDREOTTI-E. VESENTINI, *On deformation of discontinuous groups*, Acta Mathematica 112, (1964), pp. 249-298.
- [2] H. GARLAND, *On deformation of discrete groups in the non-compact case*. Proc. of Symp. on pure and Applied Math. A.M.S. Vol. 9, (1966), pp. 129-136.
- [3] M. S. RAGHUNATHAN, *Deformations of linear connections and Riemannian manifolds*, Jour. of. Math. and Mech. 13, (1964), pp. 97-123.
- [4] — —, *A vanishing theorem for the cohomology of arithmetic subgroups of algebraic groups*, (deve uscire).
- [5] A. WEIL, *On discrete subgroups of Lie groups*, Ann. of Math. 72, (1960), pp. 369-384.
- [6] — —, *On discrete subgroups of Lie groups II*, Ann. of Math. 75, (1962), pp. 578-602.
- [7] — —, *Remarks on the cohomology of groups*, Ann. of Math. 80, (1964), pp. 149-157.

*Pervenuta alla Segreteria dell' U. M. I.
il 3 maggio 1967*